

本科毕业论文（设计）中期检查记录表

学生姓名	李明谦	学 号	8200880133
专 业	机器人工程	中检日期	2024 年 3 月 15 日
指导教师	佟明斯	职 称	副教授
论文（设计）题目	基于 GPS 数据融合的开阔场景下双目视觉里程计研究		
指导教师评语： 已完成 ORB 特征点的检测与跟踪，双目视觉惯性里程计这两部分内容的研究，针对当前无人机精准定位问题做了充分调研，建立了多维数据融合的模型和算法实现，后续将进行双目视觉惯性里程计和 GPS 数据融合的研究工作，进度达到中期检查要求，同意参加中期答辩。 签字：			
答辩记录：			
是否通过中检： ☐ 通过 ☐ 不通过		成绩：	
答辩组长签字：		答辩组成员签字：	
答辩秘书签字：			